

# Grupos de Papel de Parede

Autora: Julia Mitsuno Kato Aiza Alvarez

Orientador: Emerson Ferreira de Melo

## Resumo

Este trabalho apresenta um estudo sobre os grupos de Papel de Parede. Primeiramente, vamos mostrar a estrutura e algumas propriedades do grupo Euclidiano. Em seguida, mostramos como podem ser associados padrões de simetrias a elementos do grupo Euclidiano e apresentamos alguns padrões usados em papel de parede como curiosidade. Por fim, construímos os 17 tipos de grupos de Papel de Parede.

## 1 Introdução

Intuitivamente, um padrão de papel de parede é um padrão que repetido infinitamente preenche todo o plano. Esse padrão possui certo nível de simetria, ou seja, ao aplicar alguma translação ou rotação ou reflexão, o padrão permanece o mesmo.



Figura 1: Padrão de Papel de Parede

A utilização de grupos de papel de parede como método de classificação de padrões em 2D é muito interessante pois existem apenas um número finito de grupos dado a infinidade de possibilidades para esses padrões.

## 2 Grupo Euclidiano

Uma isometria no plano é uma função  $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  onde as distâncias são preservadas, isto é, para todo par  $x, y$  em  $\mathbb{R}^2$ , vale que

$$\|f(x) - f(y)\| = \|x - y\| \quad (1)$$

As isometrias no plano Euclidiano formam um grupo com a composição de funções. Esse grupo é chamado de *Grupo Euclidiano* ( $E_2$ ).

As transformações que preservam distâncias são translações, rotações e reflexões. Uma *translação* por um vetor  $v \in \mathbb{R}^2$  é uma função do tipo

$$\begin{aligned} g : \mathbb{R}^2 &\longrightarrow \mathbb{R}^2 \\ x &\longmapsto x + v \end{aligned}$$

para todo  $x \in \mathbb{R}^2$ . Seja  $T$  o conjunto de todas as translações do Grupo Euclidiano.

Defina  $O$  como sendo o subgrupo do Grupo Euclidiano que contém todas as transformações ortogonais. Ou seja, os elementos de  $O$  são rotações centradas na origem e reflexões por retas que passam pela origem.

Um elemento no Grupo Euclidiano é uma rotação centrada na origem seguida por uma translação ou uma reflexão por uma reta que passa pela origem seguida por uma translação.

Com isso, temos que

$$E_2 = TO \tag{2}$$

Veja que  $T$  é um subgrupo normal do Grupo Euclidiano.

A interseção de  $T$  e  $O$  é trivial, no caso esse conjunto possui um único elemento: a transformação identidade. Isso ocorre pois toda translação move a origem, com exceção da identidade, enquanto toda transformação ortogonal fixa a origem.

Sejam  $K$  e  $H$  dois grupos. Se  $\sigma : K \longrightarrow \text{Aut}(H)$  é um homomorfismo do grupo  $K$  no grupo dos automorfismos de  $H$ , então  $\rtimes$  denotará a operação definida sobre o conjunto  $K \times H$  da seguinte maneira:

$$(k, h) \cdot (k', h') := (k \cdot k', h \cdot \sigma(k)(h')) \tag{3}$$

O grupo  $(K \times H, \rtimes)$  é chamado de *produto semidireto* de  $H$  por  $K$  com homomorfismo  $\sigma$ . Será denotado por  $H \rtimes K$ .

**Proposição 1.** *Existe um homomorfismo  $\sigma : O \longrightarrow \text{Aut}(T)$  tal que  $E_2 \cong T \rtimes O$ .*

Para analisar os Grupos de Papel de Parede, usaremos uma notação diferente para trabalhar com elementos do Grupo Euclidiano. Suponha  $g = \tau f \in E_2$ , onde  $\tau$  representa uma translação e  $f$  representa uma transformação ortogonal.

Se  $v = g(0)$ , e se  $M$  é a matrix ortogonal que representa  $f$  na base canônica de  $\mathbb{R}^2$ , para todo  $x \in \mathbb{R}^2$  temos que

$$g(x) = v + xM^t \tag{4}$$

Reciprocamente, dado um vetor  $v \in \mathbb{R}^2$  e  $M \in O_2$  a equação acima determina uma isometria no plano. Dessa forma, podemos pensar em qualquer isometria do plano como sendo um par  $(v, M)$ , onde  $v \in \mathbb{R}^2$  e  $M \in O_2$ , com multiplicação dada por

$$(v, M)(v', M') = (v + f_M(v'), MM') \tag{5}$$

Mais precisamente,  $E_2 = \mathbb{R}^2 \rtimes O_2$ . Onde o homomorfismo  $\psi : O_2 \longrightarrow \text{Aut}(\mathbb{R}^2)$  é definido pela ação natural de  $O_2$  em  $\mathbb{R}^2$ .

### 3 Grupo Ponto e Reticulados

Considere a seguinte projeção:

$$\begin{aligned}\Pi : E_2 &\longrightarrow O_2 \\ (v, M) &\longmapsto M\end{aligned}$$

Note que  $\Pi$  é homomorfismo e seu núcleo consiste das transformações em  $E_2$  tais que  $\Pi(v, M) = Id$ , onde  $Id$  é a matriz identidade, isto é, o núcleo é composto das isometrias do tipo  $(v, Id)$ , ou seja

$$ker(\Pi) = T \triangleleft E_2 \quad (6)$$

Seja  $G$  um subgrupo do Grupo Euclidiano ( $G < E_2$ ).

**Definição 1.**  $H = G \cap T$  é chamado **subgrupo de translação** de  $G$ , onde  $H < G$ .

**Definição 2.**  $J = \Pi(G)$  é chamado **grupo ponto** de  $G$ .

Note que a restrição de  $\Pi$  para  $G$  é um homomorfismo sobrejetivo de  $G$  para  $J$ . Pelo Teorema de Isomorfismo temos que

$$G / ker(\Pi|_G) \cong Im(\Pi|_G) \quad (7)$$

É claro que  $ker(\Pi|_G) = H$ , e  $Im(\Pi|_G) = J$ . Assim,  $J \cong G/H$ .

**Definição 3.** Um subgrupo de  $E_2$  é dito um **grupo de papel de parede** se o seu subgrupo de translação é gerado por duas translações independentes e seu grupo ponto é finito.

Dizemos que um grupo  $G$  age sobre um conjunto  $X$  se é dada uma função  $X \times G \rightarrow X$ ,  $(x, g) \mapsto gx$ , com as seguintes propriedades:

1.  $1x = x$ , para todo  $x \in X$ ;
2.  $h(gx) = (hg)x$ , para todo  $x \in X$  e para todo  $g, h \in G$ .

Usaremos a seguinte notação  $G \curvearrowright X$  para denotar que  $G$  age sobre  $X$  e chamaremos de *ação* do grupo  $G$ . Agora seja  $x \in X$  denotaremos por  $Stab_G(x)$  o *estabilizador* de  $x$ , isto é, o conjunto

$$\{g \in G : gx = x\} \quad (8)$$

E definimos  $O_G(x)$  a *órbita* de  $x$ , isto é, o conjunto  $\{gx : g \in G\}$

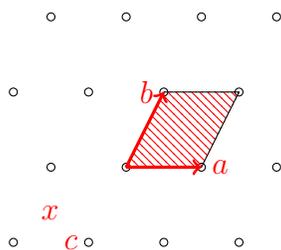
Considere a ação natural do grupo  $H$  sobre  $\mathbb{R}^2$ .

**Definição 4.** Seja  $L$  a órbita da origem sobre a ação dada. O conjunto  $L$  é chamado **reticulado** de  $G$ .

Pela definição, sabemos que  $H$  é gerado por duas translações independentes, dessa forma, podemos concluir que  $L$  possui dois vetores independentes. Selecione um vetor não-nulo  $a \in L$  de menor comprimento em  $\mathbb{R}^2$  e selecione um segundo vetor  $b \in L$  linearmente independente a  $a$  cujo comprimento é o menor possível.

**Proposição 2.** O conjunto  $L$  é gerado por dois vetores  $a$  e  $b$ , isto é, consiste de todas as combinações lineares  $ma + nb$  onde  $m, n \in \mathbb{Z}$ .

*Demonstração.* A correspondência  $(v, I) \mapsto v$  é um isomorfismo entre  $T$  e o grupo de  $\mathbb{R}^2$  com a adição, que leva  $H$  para  $L$ . Então  $L$  é um subgrupo de  $\mathbb{R}^2$  e todos os pontos  $ma + nb$  do reticulado gerado por  $a$  e  $b$  pertencem a  $L$ .



Usando os pontos do reticulado é possível dividir o plano em paralelogramos, como a figura acima. Se  $x$  pertence a  $L$  mas não está no reticulado, escolha um paralelogramo que contenha  $x$  e um vértice  $c$  desse paralelogramo que seja perto de  $x$ .

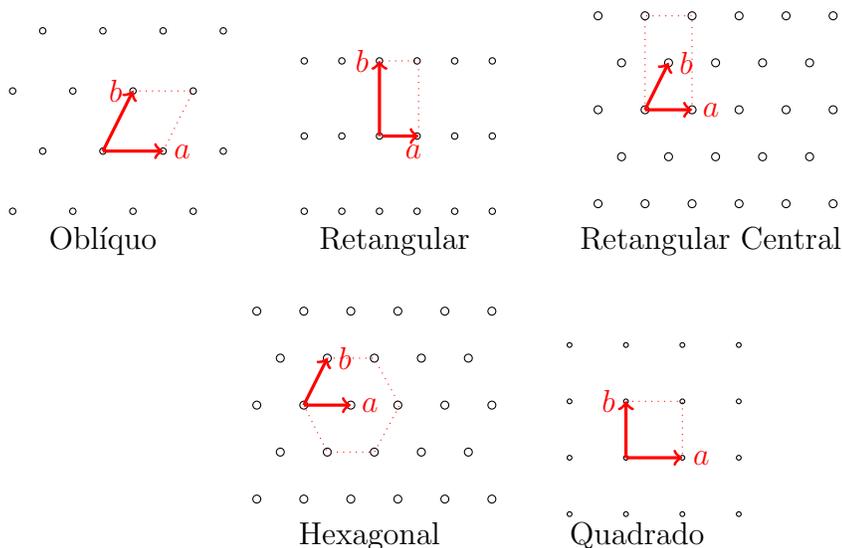
O vetor  $x - c$  é não nulo, não é igual a  $a$  ou  $b$  e seu comprimento é menor que o comprimento de  $b$ . Mas  $\|x - c\| < \|a\|$ , pois tomamos  $a$  como sendo o de comprimento mínimo. Por outro lado,  $\|a\| \leq \|x - c\| < \|b\|$  então  $x - c$  deve se inclinar para  $a$  contradizendo a escolha de  $b$ .

Logo, não existe ponto  $x$  e  $L$  é o reticulado gerado por  $a$  e  $b$ .

□

Note que existem apenas 5 tipos de reticulados possíveis. São eles:

- Oblíquo:  $\|a\| < \|b\| < \|a - b\| < \|a + b\|$
- Retangular:  $\|a\| < \|b\| < \|a - b\| = \|a + b\|$
- Retangular Central:  $\|a\| < \|b\| = \|a - b\| < \|a + b\|$
- Quadrado:  $\|a\| = \|b\| < \|a - b\| = \|a + b\|$
- Hexagonal:  $\|a\| = \|b\| = \|a - b\| < \|a + b\|$



**Proposição 3.** *J age sobre L.*

*Demonstração.* O grupo ponto age naturalmente sobre o plano, pois é um subgrupo de  $O_2$ . Se  $M \in J$  e  $x \in L$ , devemos mostrar que  $f_M(x)$  pertence a  $L$ .

Suponha que  $\pi(g) = M$  onde  $g = (v, M)$  e seja  $\tau$  a translação  $(x, I)$ .  $H$  é o núcleo do homomorfismo  $\pi : G \rightarrow J$ , temos que  $H$  é um subgrupo normal em  $G$  e  $g\tau g^{-1}$  pertence a  $H$ .

Mas,

$$\begin{aligned} g\tau g^{-1} &= (v, M)(x, I)(-f_M^{-1}(v), M^{-1}) \\ &= (v, M)(x - f_M^{-1}(v), M^{-1}) \\ &= (v + f_M(x - f_M^{-1}(v)), MM^{-1}) \\ &= (v + f_M(x) - v, I) \\ &= (f_M(x), I) \end{aligned}$$

Temos que  $f_M(x)$  é um ponto do reticulado  $L$ , como queríamos.  $\square$

Para entender melhor os grupos pontos veja que um subgrupo finito de  $O_2$  é cíclico ou diedral. Com isso, podemos analisar quais desses subrupos podem aparecer como grupo ponto de algum grupo de papel de parede.

**Proposição 4. (Restrição Cristalográfica):** *A ordem de rotação em um grupo de papel de parede pode ser 2, 3, 4 ou 6.*

## 4 Padrões de Papel de Parede

Gostaríamos de caracterizar os Grupos de Papel de Parede definidos anteriormente, para isso, examinaremos os 5 tipos de reticulados separadamente.

Dado um reticulado  $L$ , as transformações ortogonais que fixam esse tipo de reticulado formam um grupo. E o grupo ponto  $J$  de qualquer grupo de papel de parede que tem  $L$  como reticulado deve ser um subgrupo desse grupo pois,  $J \curvearrowright L$ .

### 4.1 Nomenclatura

Cada grupo de papel de parede tem o nome composto por: letras P, C, M, G; e inteiros 1, 2, 3, 4, 6. A letra P significa *primitivo* e representa a célula "primitiva" do reticulado (cópias do quadrilátero formado por  $a$  e  $b$  definidos anteriormente). No caso especial do reticulado retangular central temos que considerar uma célula não primitiva contida no retângulo determinado por  $a$  e  $b$ , juntamente com seu centro. Para isso usamos a letra C para denotar *reticulado central*. A letra M representa reflexões e a letra G representa reflexões do tipo *glide* (reflexão com deslizamento).

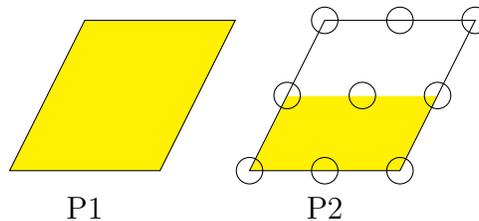
Em relação aos inteiros, 1 representa a transformação identidade e 2, 3, e 4 indicam rotações da respectiva ordem. Para entender as imagens considere a legenda na tabela a seguir:

Símbolo	Legenda
○	estabilizador do ponto é cíclico de ordem 2
●	estabilizador do ponto é cíclico de ordem 3
●	estabilizador do ponto é cíclico de ordem 4
●	estabilizador do ponto é cíclico de ordem 6
—	forma do reticulado
—	reflexão
----	glide

Além disso, considere  $A_\theta$  a transformação que representa rotação anti-horária de  $\theta$  radianos pela origem. E  $B_\phi$  representa reflexão por uma reta que passa pela origem, cujo ângulo com o eixo x positivo é  $\phi/2$ .

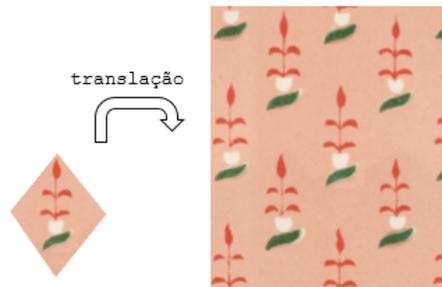
## 4.2 Grupos com Reticulado Oblíquo

O reticulado  $L$  de  $G$  é oblíquo, assim, a única transformação ortogonal que preserva  $L$  é a transformação identidade ou a rotação de 180 graus pela origem. Dessa forma, temos que o grupo ponto  $J$  de  $G$  é um subgrupo de  $\{\pm I\}$ .



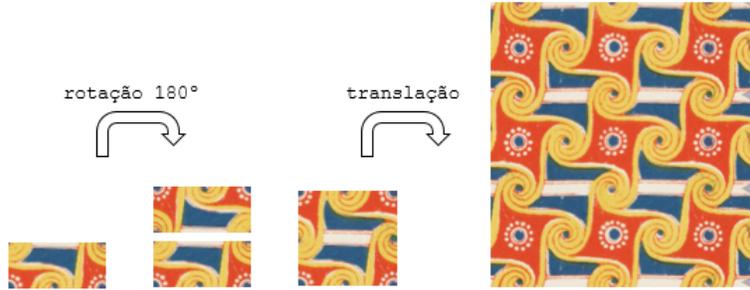
### 4.2.1 P1

Se  $J = \{I\}$ , ou seja, possui apenas a transformação identidade então o grupo de papel de parede  $G$  é composto por duas translações independentes.



### 4.2.2 P2

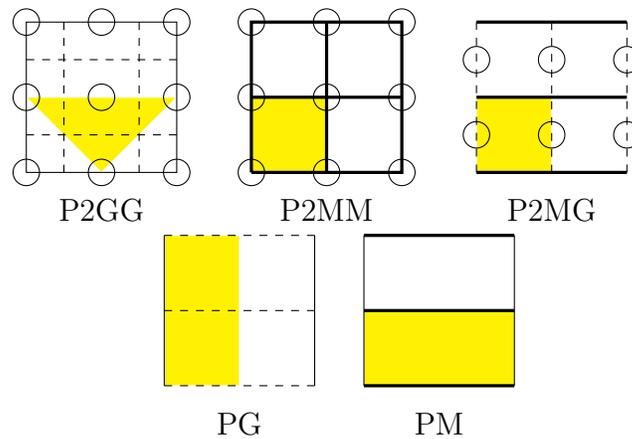
No caso em que  $J = \{\pm I\}$ ,  $G$  possui uma rotação de ordem 2. Tomando o ponto fixo dessa rotação como origem, temos que  $(0, I)$  pertence a  $G$ . A união de dois subgrupos  $H$  e  $H(0, -I)$  é um subgrupo de  $E_2$ . Temos então, os centros de rotação em pontos do tipo  $\frac{1}{2}ma + \frac{1}{2}nb$ , com  $m$  e  $n$  inteiros.



### 4.3 Grupos com Reticulado Retangular

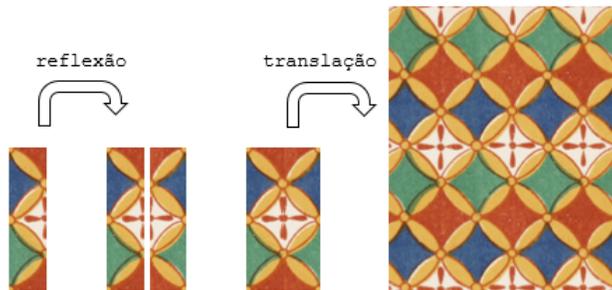
No caso em que o reticulado é retangular, temos mais casos de simetrias. A identidade, uma rotação de ordem 2, reflexão pelo eixo  $x$  e reflexão pelo eixo  $y$ . Assim, temos que  $J$ , o grupo ponto, é um subgrupo de  $\{\pm I, B_0, B_\pi\}$ .

É interessante analisar grupos que apresentam simetrias inéditas, pois estamos caracterizando os diferentes tipos de grupos de papel de parede a menos de isomorfismo. Por esse motivo não apresentaremos as possibilidades  $P1$  e  $P2$  para esse tipo de Reticulado.



#### 4.3.1 PM

$J = \{I, B_0\}$  e  $G$  contém uma reflexão horizontal.



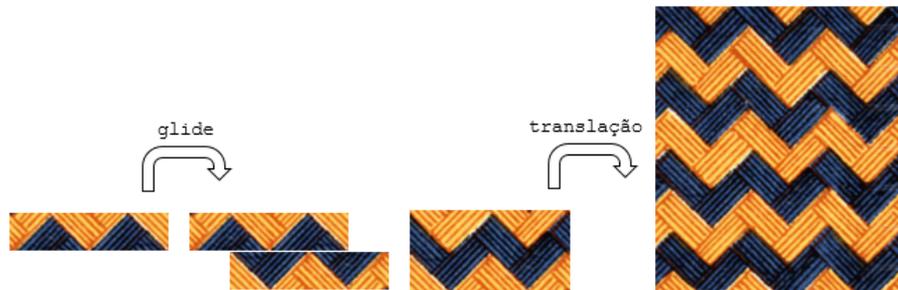
### 4.3.2 PG

No caso em que  $J = \{I, B_0\}$  e  $G$  não possui reflexão, então  $G$  possui um reflexão glide. Ao aplicar essa reflexão glide duas vezes temos uma translação, então o glide tem a forma  $(\frac{1}{2}ka, B_0)$ , para  $k$  inteiro.

Note que  $k$  deve ser ímpar, caso contrário teríamos uma reflexão em  $G$ . Assim, este grupo tem elementos (que não são translações) da forma

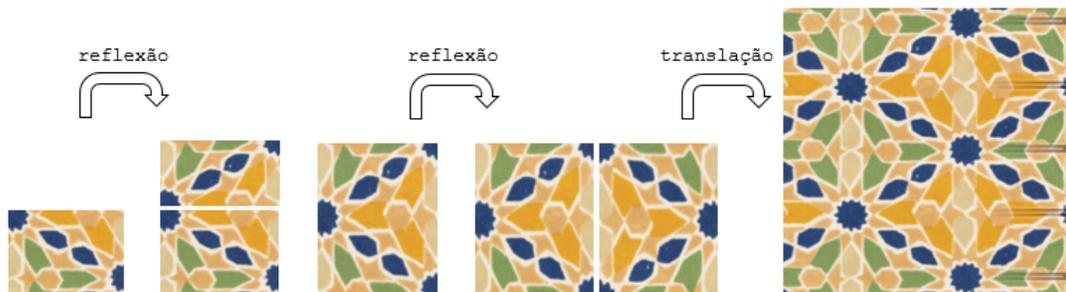
$$(ma + nb, I)(\frac{1}{2}a, B_0) = ((m + \frac{1}{2})a + nb, B_0)$$

onde  $m$  e  $n$  são inteiros. Esses são todos glides por uma linha horizontal, que ou passa pelos pontos do reticulado ou permanece exatamente entre seus pontos.



### 4.3.3 P2MM

Nesse caso  $G$  possui uma reflexão horizontal e uma reflexão vertical.

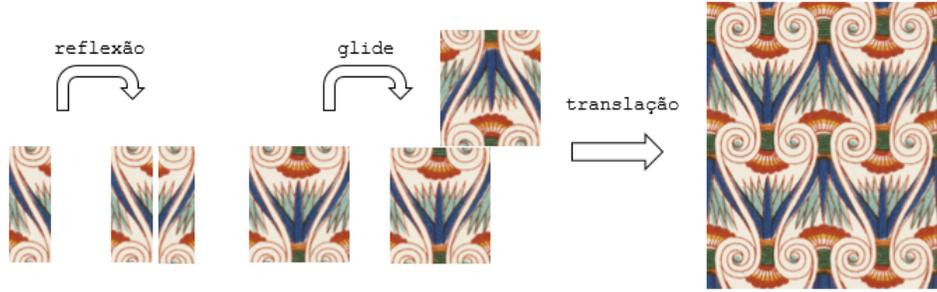


### 4.3.4 P2MG

Suponha que  $G$  possua uma reflexão horizontal, mas não possua uma reflexão vertical. Então  $B_\pi$  deve ser obtido por meio de um glide. Assumindo que  $(0, B_0)$  e  $(\frac{b}{2}, B_\pi)$  pertencem a  $G$  temos que o produto

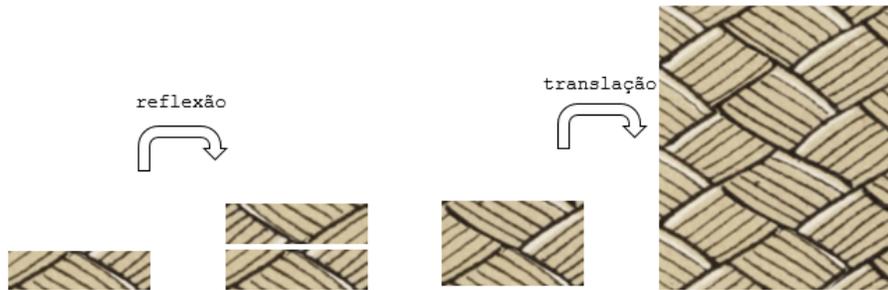
$$(\frac{b}{2}, B_\pi)(0, B_0) = (\frac{b}{2}, -I)$$

representa uma meia volta.



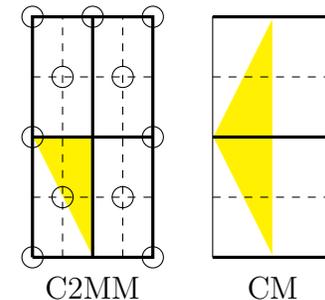
### 4.3.5 P2GG

Não existem reflexões em  $G$ .



## 4.4 Grupos com Reticulados Retangular Central

Esse caso de Lattice se assimila ao anterior, temos então que o grupo ponto é um subgrupo de  $\{\pm I, B_0, B_\pi\}$ .



### 4.4.1 CM

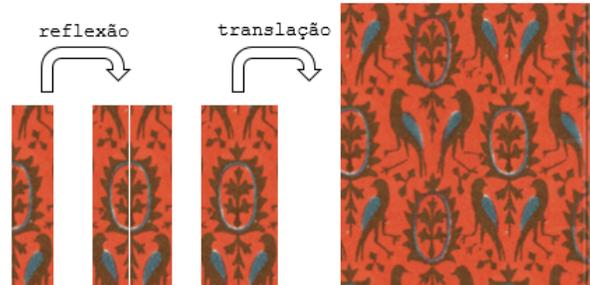
$J = \{I, B_0\}$ . Se  $(v, B_1)$  representa  $B_0$  em  $G$ , essa isometria é uma reflexão horizontal ou um glide horizontal. Escolha um ponto na reta de reflexão ou no glide como sendo a origem, tal que  $2v$  é um múltiplo de  $a$ . Se  $2v = ka$ , com  $k$  par, temos que a reflexão  $(0, B_0)$  pertence a  $G$ . Agora, os elementos que não são translações tem a forma

$$(ma + nb, B_0) = ((m + \frac{n}{2})a + \frac{n}{2}(2b - a), B_0)$$

onde  $m$  e  $n$  são inteiros. Se  $k$  é ímpar temos que

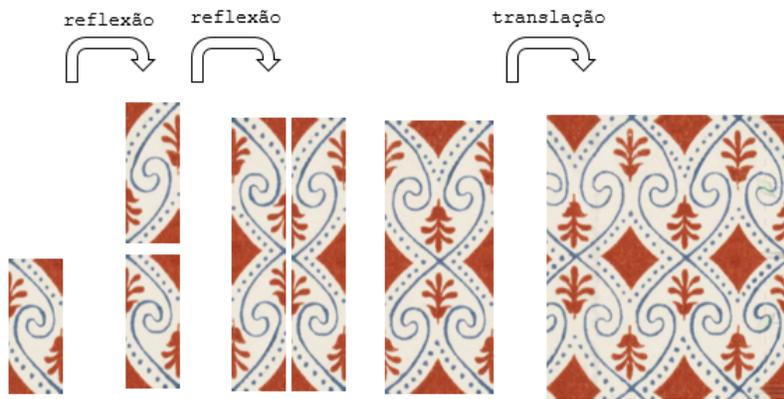
$$(\frac{1}{2}(2b - a), B_0) = (-\frac{a}{2}(k + 1) + b, I)(\frac{1}{2}ka, B_0)$$

pertence a  $G$ , que é também uma reflexão. Caso  $J = \{I, B_\pi\}$  temos um grupo isomorfo a CM.



#### 4.4.2 C2MM

$$J = \{\pm I, B_0, B_\pi\}.$$

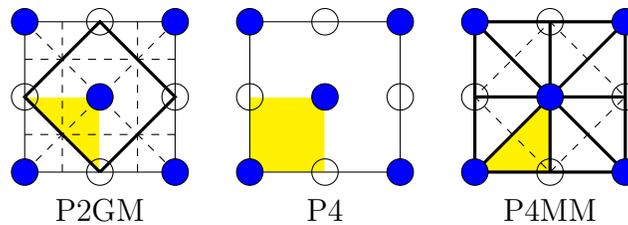


### 4.5 Grupos com Reticulado Quadrado

No caso de reticulado quadrado obtemos mais transformações que preservam a figura, elas formam um grupo especial que chamamos de *grupo diedral* de ordem 8. Esse grupo é gerado por  $A_{\frac{\pi}{2}}$  e  $B_0$  ou seja,

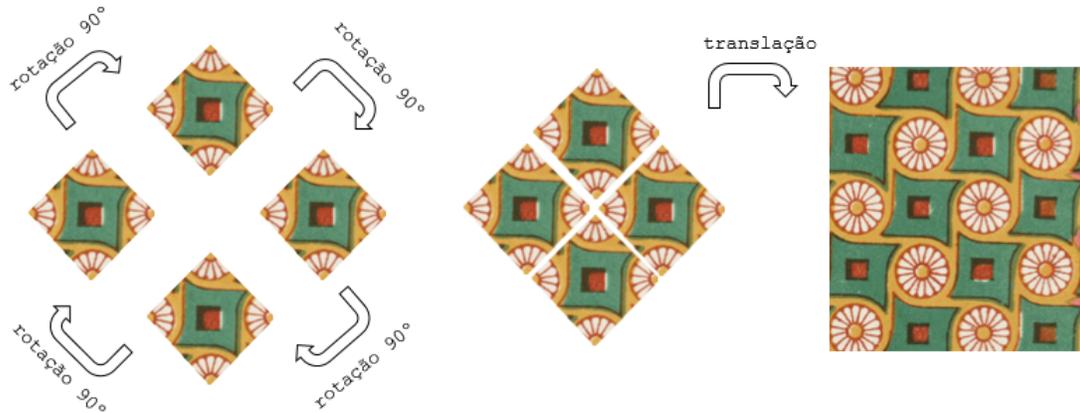
$$D_8 = \langle A_{\frac{\pi}{2}}, B_0 | A_{\frac{\pi}{2}}^4 = 1, B_0^2 = 1, (A_{\frac{\pi}{2}} B_0)^2 = 1 \rangle$$

Temos então os seguintes grupos:



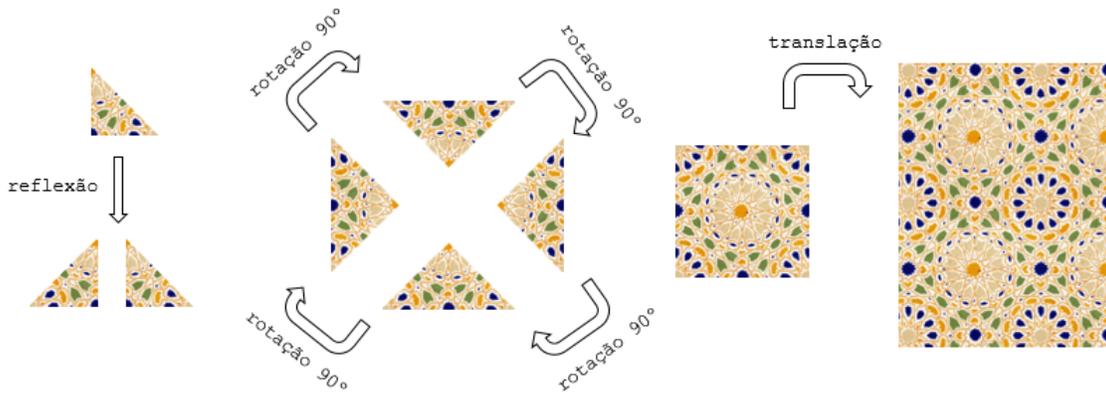
### 4.5.1 P4

$J$  é gerado por  $A_{\frac{\pi}{2}}$ .



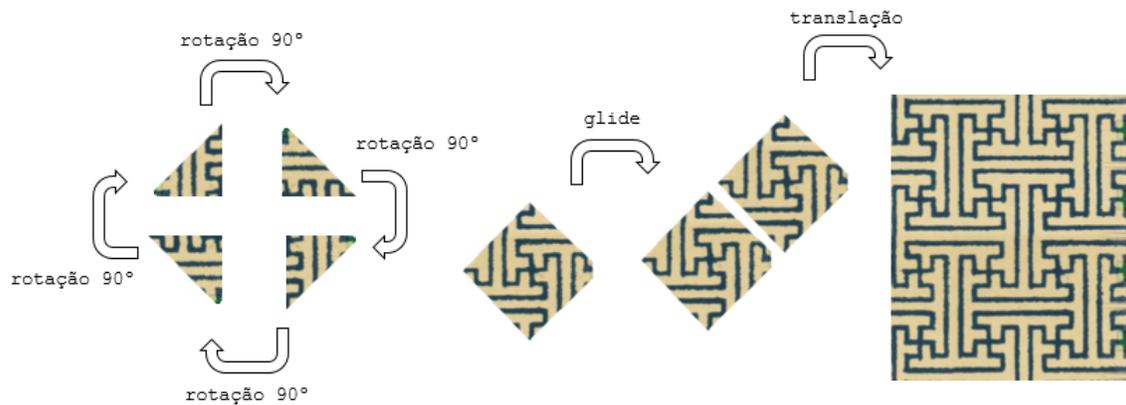
### 4.5.2 P4MM

$J$  é gerado por  $A_{\frac{\pi}{2}}$  e  $B_0$ , e  $B_0$  pode ser representado por uma reflexão em  $G$ .



### 4.5.3 P4GM

$J$  é gerado por  $A_{\frac{\pi}{2}}$  e  $B_0$ , mas  $B_0$  não pode ser representado por uma reflexão em  $G$ .

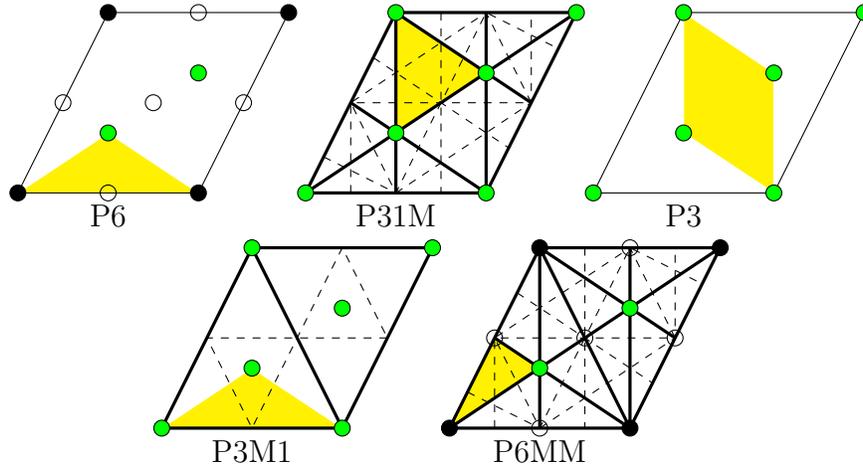


## 4.6 Grupos com Reticulado Hexagonal

Dessa vez, temos o grupo diedral de ordem 12, gerado por  $A_{\frac{\pi}{3}}$  e  $B_0$ , isso é,

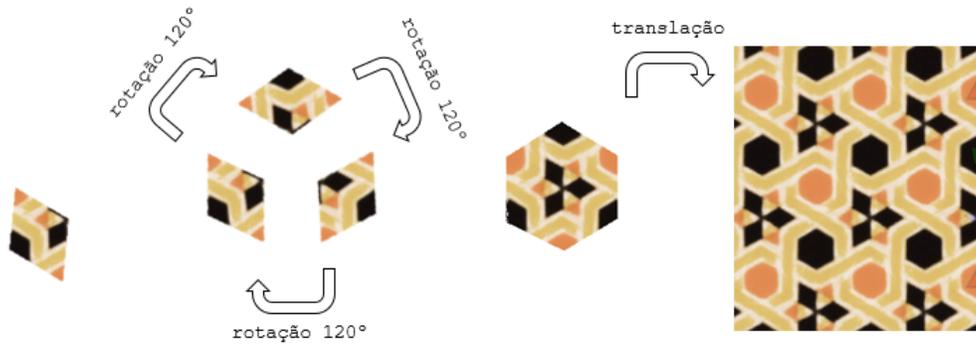
$$D_{12} = \langle A_{\frac{\pi}{3}}, B_0 | A_{\frac{\pi}{3}}^6 = 1, B_0^2 = 1, (A_{\frac{\pi}{3}} B_0)^2 = 1 \rangle$$

Nesse caso, teremos novas simetrias, cuja ordem de rotação é 3 ou 6.



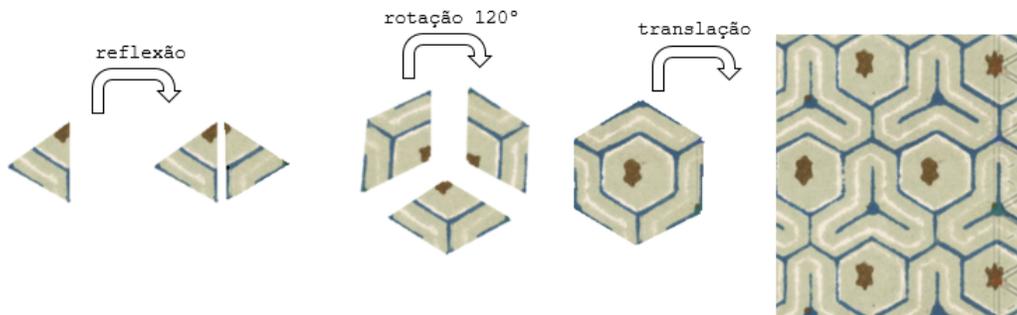
### 4.6.1 P3

J é gerado por  $A_{\frac{2\pi}{3}}$ .



### 4.6.2 P3M1

J é gerado por  $A_{\frac{2\pi}{3}}$  e  $B_0$ .

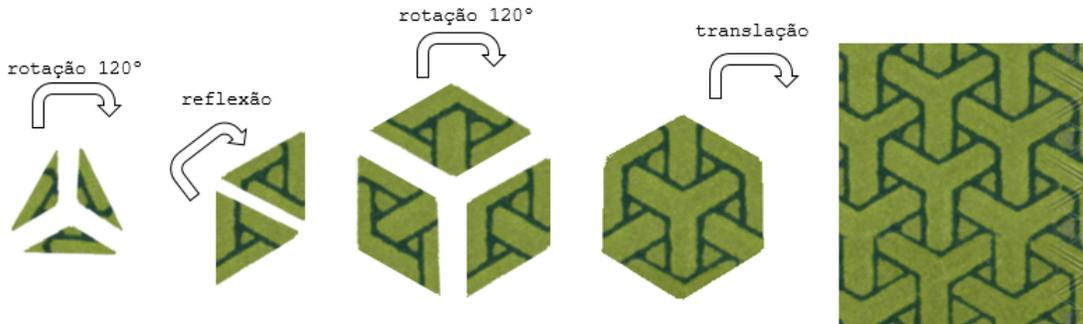


### 4.6.3 P31M

Suponha  $J$  gerado por  $A_{\frac{2\pi}{3}}$  e  $B_{\frac{\pi}{3}}$ . Escolha como origem um ponto fixo de uma rotação de ordem 3, tal que  $(0, A_{\frac{2\pi}{3}})$  pertence a  $G$ , e seja  $(\lambda a + \mu b, B_{\frac{\pi}{3}})$ . Temos que

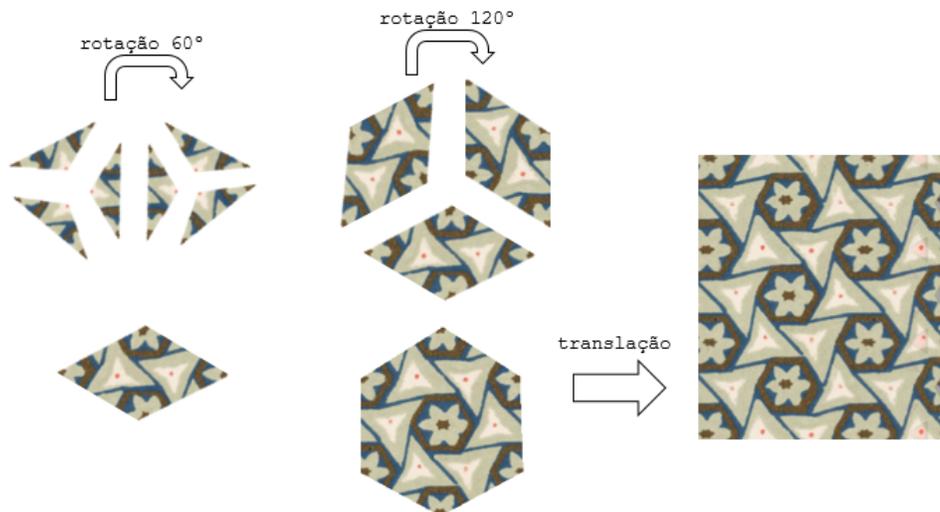
$$(0, B_{\frac{\pi}{3}}) = (-\lambda a - \mu b, I)(\lambda a + \mu b, B_{\frac{\pi}{3}})$$

pertence a  $G$ . Os elementos de  $G$  tem a forma  $(ma + nb, M)$  onde  $m$  e  $n$  são inteiros e  $M$  é uma das transformações  $I, A_{\frac{2\pi}{3}}, A_{\frac{4\pi}{3}}, B_{\frac{\pi}{3}}, B_{\pi}, B_{\frac{5\pi}{3}}$ .



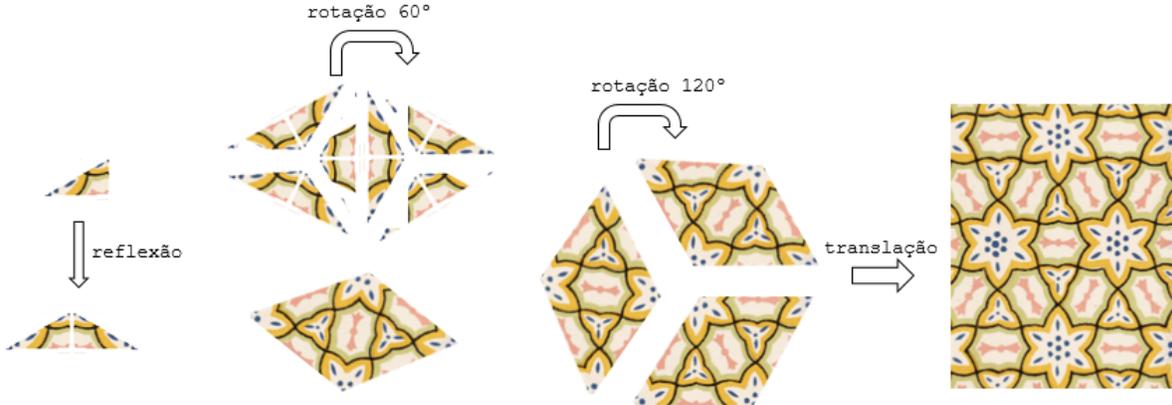
### 4.6.4 P6

$J$  é gerado por  $A_{\frac{\pi}{3}}$ .



### 4.6.5 P6MM

$J$  é gerado por  $A_{\frac{\pi}{3}}$  e  $B_0$ .



## 5 Resultados

Definimos 17 grupos de papel de parede. Para verificar que nenhum dos grupos acima são isomorfos entre si, será necessário analisar como é um isomorfismo entre grupos de papel de parede.

Se  $G$  e  $H$  são dois grupos de papel de parede isomorfos, então translações são levadas para translações, rotações para rotações, reflexões para reflexões e reflexões glide para reflexões glide.

De fato, considere  $\phi : G \rightarrow G_1$  um isomorfismo entre grupos de papel de parede e se  $\tau$  é uma translação em  $G$ . Translações e glides têm ordem infinita, enquanto rotações e reflexões têm ordem finita, então  $\phi(\tau)$  deve ser ou uma translação ou um glide. Assuma que  $\phi(\tau)$  é um glide e escolha uma translação  $\tau_1$  de  $G_1$  que não comuta com  $\phi(\tau)$ . Se  $\phi(g) = \tau_1$  então  $g$  deve ser uma translação ou glide.  $g^2$  é uma translação, e comuta com  $\tau$ , contradizendo o fato de que  $\phi(g^2) = \tau_1^2$  não comuta com  $\phi(\tau)$ . Logo, translações correspondem a translações e glides correspondem a glides.

Reflexões tem ordem 2, conseqüentemente a imagem de uma reflexão por um isomorfismo é uma reflexão ou uma meia volta (rotação por  $\pi$ ). Seja  $g \in G$  uma reflexão cuja imagem  $\phi(g)$  é uma meia volta, e escolha a translação  $\tau$  de  $G$  em uma direção não perpendicular a reflexão de  $g$ . Então  $\tau g$  é um glide, mas  $\phi(\tau g) = \phi(\tau)\phi(g)$  é o produto de uma translação e uma meia volta, que é outra meia volta. Logo, temos uma contradição. Por isso, reflexões devem corresponder a reflexões e, finalmente, rotações devem corresponder a rotações.

**Proposição 5.** *Se dois grupos de papel de parede são isomorfos então seus grupos ponto são isomorfos.*

*Demonstração.* Considere  $G$  e  $G_1$  grupos de papel de parede com subgrupos de translação  $H$  e  $H_1$  e grupo ponto  $J$  e  $J_1$ , respectivamente. Se  $\phi : G \rightarrow G_1$  é um isomorfismo temos  $\phi(H) = H_1$ .  $\phi$  induz um isomorfismo de  $G/H$  para  $G_1/H_1$ . Como  $J$  é isomorfo a  $G/H$  e  $J_1$  é isomorfo a  $G_1/H_1$ , então segue o resultado.  $\square$

Dessa forma os grupos que possuem grupos ponto diferentes, não podem ser isomorfos. Listando o grupo ponto  $J$  de cada grupo  $G$  definido anteriormente, temos

Grupo Ponto	Grupo de papel de parede	Reticulado
trivial	P1	oblíquo
$\mathbb{Z}/2\mathbb{Z}$	P2 PM PG CM	oblíquo retangular retangular retangular central
$\mathbb{Z}/2\mathbb{Z} \times \mathbb{Z}/2\mathbb{Z}$	P2MM P2MG P2GG C2MM	retangular retangular retangular retangular central
$\mathbb{Z}/4\mathbb{Z}$	P4	quadrado
$D_4$	P4MM P4GM	quadrado quadrado
$\mathbb{Z}/3\mathbb{Z}$	P3	hexagonal
$D_3$	P3M1 P31M	hexagonal hexagonal
$\mathbb{Z}/6\mathbb{Z}$	P6MM	hexagonal
$D_6$	P3	hexagonal

**Proposição 6.**  $P2$ ,  $PM$ ,  $PG$  e  $CM$  não são isomorfos.

*Demonstração.* Apenas P2 possui rotações, então não pode ser isomorfo a nenhum outro. Dos três grupos que sobraram, PG é o único que não possui reflexões, consequentemente não é isomorfo a PM ou CM. Finalmente, notamos que se tomarmos um glide em PM e escrevermos como uma reflexão seguida de uma translação, então as duas transformações pertencem a PM. No entanto, isso não acontece em CM, tome

$$\left(\frac{1}{2}a + \frac{1}{2}(2b + a), B_0\right) = \left(\frac{1}{2}a, I\right)\left(\frac{1}{2}(2b - a), B_0\right)$$

temos que PM e CM não são isomorfos. □

**Proposição 7.**  $P2MM$ ,  $P2MG$ ,  $P2GG$  e  $C2MM$  não são isomorfos.

*Demonstração.* P2GG é o único que não contém reflexões, logo não pode ser isomorfo aos outros. Agora em relação a P2MM, P2MG e C2MM, o grupo P2MM é o único que contém todas as partes constituintes de seu glides, portanto, não pode ser isomorfo a P2MG ou C2MM. Falta mostrar que P2MG e C2MM não são isomorfos, note que as reflexões de P2MG são todas por retas horizontais, então o produto de duas reflexões será sempre uma translação. Mas em C2MM temos reflexões por retas horizontais e por retas verticais e o produto das duas será uma meia volta, logo P2MG e C2MM não podem ser isomorfos. □

**Proposição 8.**  $P4MM$  e  $P4GM$  não são isomorfos.

*Demonstração.* Cada rotação de ordem 4 em P4MM pode ser escrita como o produto de duas reflexões que pertencem a P4MM, o que não ocorre em P4GM. Tome  $(a, A_{\frac{\pi}{2}})$ . □

**Proposição 9.**  $P3ML$  e  $P3LM$  não são isomorfos.

*Demonstração.* É possível escrever rotações de ordem 3 como produto de duas reflexões em P31M, mas isso não ocorre em P3M1. Basta tomar  $(a, A_{\frac{2\pi}{3}})$ . □

## Referências

- [1] ARMSTRONG, M. A. *Groups and Symmetry*. Department of Mathematical Sciences: University of Durham. 1988;
- [2] JACOBSON, N. *Basic Algebra I*. Dover Publications: W H Freeman Co(Sd). San Francisco. 1985;
- [3] GARCIA, A.; LEQUAIN, Y. *Elementos de Álgebra*. 6.ed. Rio de Janeiro: IMPA. 2015;
- [4] LIMA, E. L. *Isometrias*. 2.ed. Rio de Janeiro: SMB. 2007.